

Математическое моделирование движения крови в артериальных сосудах I и II порядка

ЕРЖАКОВ Г.В., ИЩЕНКО Р.В. *, КАЛМЫКОВА А.В. *

Донецкий национальный университет
Донецкий национальный медицинский университет им. Горького*

Движение крови в сосуде представляется как движение вязкой несжимаемой жидкости в полубесконечной тонкой изотропной цилиндрической оболочке. Движение крови описывается линеаризованным уравнением Навье-Стокса, уравнения движения стенок оболочки находится путем варьирования свободной энергии. Решения ищется в виде наложения гармонических волн. Проведен ряд численных исследований, результаты которых хорошо согласуются с экспериментальными данными.

Рух крові у судаді представляється як рух в'язкої нестискаємої рідини у напівнескінченній тонкій ізотропній циліндричній оболонці. Рух крові описується лінеаризованим рівнянням Нав'є-Стокса, рівняння руху стінок оболонки знаходиться варіацією вільної енергії. Рішення шукається у вигляді накладання гармонічних хвиль. Проведено ряд чисельних досліджень, результати яких добре узгоджуються з експериментальними даними.

Blood flow in the vessel appears as a movement of a viscous incompressible fluid in a semi-infinite thin isotropic cylindrical shell. Blood flow described by the linearized Navier-Stokes equations of motion of the walls of the shell is found by varying the free energy. The solve is sought as an overlay of harmonic waves. A number of numerical studies are carry out, the results agree well with experimental data.

Введение. В работах [1-4] рассматриваются различные модели движения крови в крупных артериальных сосудах, в которых стенка сосуда считается изотропной или ортотропной. Для изотропных стенок построены решения в длинноволновом приближении, хотя и указывается принципиальная возможность нахождения решения без учета такого допущения. Целью данной статьи и является построение такого решения для задачи о движении крови в полу-бесконечном цилиндре постоянного сечения.

Постановка задачи. Будем считать, что кровь является ньютоновской (для мелких сосудов это не верно, т.к. размеры взвешенных в ней частиц становятся соизмеримы с диаметром сосуда) несжимаемой жидкостью и что ее движение происходит в полу-бесконечном сосуде, стенки которого будем считать однородными и изотропными. Введем цилиндрическую систему координат так, чтобы ось Oz совпадала с осью цилиндра, а плоскость Oxy лежала в сечении, разделяющем сердце и сосуд. Кровь движется под действием давления, создаваемого работой сердца. Естественно считать, что оно не зависит от угловой координаты. В таком случае деформация стенок и течение крови будут осесимметричными.

Поскольку работа сердца является периодической, то возникнет упругая волна, распространяющаяся по стенке сосудов, и волна скорости крови. Изменение диаметра сосудов при прохождении волны составляет приблизительно 7% [1], поэтому для решения задачи можно применять уравнения линейной теории упругости. Кроме того, за счет естественной терморегуляции тела процесс можно считать изотермическим.

Уравнение движения крови. Движение вязкой жидкости описывается уравнением Навье-Стокса:

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \nabla) \vec{v} = -\frac{1}{\rho} \nabla p + \frac{\eta}{\rho} \Delta \vec{v},$$

где η – динамическая вязкость, ρ – плотность жидкости, p – давление, \vec{v} – скорость, кинематическую вязкость обозначим $\nu = \frac{\eta}{\rho}$.

В этом уравнении оказывается возможным пренебречь нелинейным членом $(\vec{v} \nabla) \vec{v}$. Характерная длина изменения скорости при течении в основном русле – это длина волны. Тогда конвективное ускорение $(\vec{v} \nabla) \vec{v}$ имеет порядок $\frac{u^2}{\lambda}$ (характерное значение

скорости), а местное – порядок $\frac{\partial u}{\partial t} \approx \frac{uc}{\lambda}$. Их отношение

равно $\frac{u}{c}$, где c – скорость распространения волны. Ее

можно оценить следующим образом: в нулевом приближении можно считать, что процесс распространения волны в системе стенка-кровь эквивалентен распространению упругих колебаний стержня, тогда скорость волны описывается известной формулой $c = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$, где в качестве E – модуль Юнга

стенки, а ρ – плотность крови $\rho_{кр}$. По этой оценке скорость волны имеет значение ≈ 20 м/с и тогда отношение конвективных ускорений к местным равно $\frac{1}{20}$, что и позволяет пренебречь первыми.

Таким образом, течение крови описывается уравнением

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\frac{\nabla p}{\rho} + \nu \Delta \vec{v}, \quad (1)$$

К нему необходимо добавить уравнение непрерывности:

$$\text{div}(\vec{v}) = 0. \quad (2)$$

В цилиндрических координатах уравнение (1) в компонентах с учетом осевой симметрии выглядит следующим образом

$$\begin{aligned}\frac{\partial v_r}{\partial t} &= -\frac{1}{\rho_\kappa} \frac{\partial p}{\partial r} + v \left(\Delta v_r - \frac{v_r}{r^2} \right), \\ \frac{\partial v_z}{\partial t} &= -\frac{1}{\rho_\kappa} \frac{\partial p}{\partial z} + v \Delta v_z, \\ \Delta f &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}.\end{aligned}\quad (3)$$

Уравнение непрерывности (2) принимает вид

$$\frac{1}{r} \frac{\partial (rv_r)}{\partial r} + \frac{\partial v_z}{\partial z} = \frac{\partial v_r}{\partial r} + \frac{v_r}{r} + \frac{\partial v_z}{\partial z} = 0. \quad (4)$$

Уравнение движения стенки сосуда.

Отношение толщины стенки сосуда к его радиусу равно $1/10$, поэтому артерию можно считать тонкой цилиндрической оболочкой. Уравнения движения получаются варьированием свободной энергии, которую можно разбить на две части: изгибную и растяжения. Выражение для изгибной свободной энергии имеет вид [5]

$$\begin{aligned}\psi_1 &= \frac{Eh^3}{24(1-\sigma^2)} \iint \left\{ \left(\frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \xi}{\partial y^2} \right)^2 + \right. \\ &\quad \left. + 2(1-\sigma) \left[\frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} \right]^2 - \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} \frac{\partial^2 \xi}{\partial y^2} \right\} dx dy,\end{aligned}$$

а для энергии растяжения

$$\psi_2 = \frac{hu_{\alpha\beta}\sigma_{\alpha\beta}}{2},$$

где $u_{\alpha\beta}$ – двумерный тензор деформации. Если величина прогиба имеет порядок ξ , то изгибная часть

$$\psi_1 = \frac{Eh^3 \xi^2}{R^4}, \text{ а энергия растяжения } \psi_2 = \frac{Eh \xi^2}{R^2}.$$

Как видно, их отношение имеет порядок $\frac{R^2}{h^2}$. А т.к. даже

при отсутствии избыточного давления, вызываемого работой сердца, артерии все равно находятся в натяжении, то понятно, что изгибной частью свободной энергии можно пренебречь.

В цилиндрической системе двумерный тензор деформации имеет компоненты $u_{\theta\theta}, u_{zz}, u_{z\theta}$, которые определяются выражениями:

$$u_{\theta\theta} = \frac{1}{R} \frac{\partial v}{\partial \theta} + \frac{u}{R}, \quad u_{z\theta} = \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{1}{R} \frac{\partial w}{\partial \theta}, \quad u_{zz} = \frac{\partial w}{\partial z}. \quad (5)$$

Тогда компоненты двумерного тензора напряжений определяются формулами:

$$\begin{aligned}\sigma_{\theta\theta} &= \frac{E}{1-\sigma^2} (u_{\theta\theta} + \sigma u_{zz}) = \frac{E}{1-\sigma^2} \left(\frac{1}{R} \frac{\partial v}{\partial \theta} + \frac{u}{R} + \sigma \frac{\partial w}{\partial z} \right), \\ \sigma_{zz} &= \frac{E}{1-\sigma^2} (u_{zz} + \sigma u_{\theta\theta}) = \frac{E}{1-\sigma^2} \left(\frac{\partial w}{\partial z} + \sigma \frac{1}{R} \frac{\partial v}{\partial \theta} + \sigma \frac{u}{R} \right).\end{aligned}\quad (6)$$

Ввиду осесимметричности задачи все величины не зависят от угла θ и угловое смещение $v=0$. Свободная энергия на единицу площади тогда переписывается в виде

$$\psi_2 = \frac{Eh}{2(1-\sigma^2)} \left(\frac{u^2}{R^2} + 2 \frac{\sigma u}{R} \frac{\partial w}{\partial z} + \left(\frac{\partial w}{\partial z} \right)^2 \right).$$

Для получения уравнения движения в первую очередь найдем уравнения равновесия, а потом добавим к ним динамический член. Как известно, в состоянии равновесия свободная энергия имеет минимум, поэтому, приравнявая вариацию свободной энергии нулю, получим уравнения равновесия. В результате для уравнений движения получим выражения:

$$\begin{aligned}\frac{Eh}{1-\sigma^2} \left(\frac{u}{R^2} + \frac{\sigma}{R} \frac{\partial w}{\partial z} \right) - K_r &= -\rho h \ddot{u}, \\ \frac{Eh}{1-\sigma^2} \left(\frac{\sigma}{R} \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right) - K_z &= -\rho h \ddot{w}.\end{aligned}$$

В данной задаче внешние силы описываются формулами:

$$K_r = p - 2\rho_\kappa v \frac{\partial^2 v_r}{\partial r}, \quad K_z = -\rho_\kappa v \left(\frac{\partial v_z}{\partial r} + \frac{\partial v_r}{\partial z} \right).$$

Таким образом, окончательно уравнения движения стенки сосуда записываются в виде

$$\begin{aligned}\frac{Eh}{1-\sigma^2} \left(\frac{u}{R^2} + \frac{\sigma}{R} \frac{\partial w}{\partial z} \right) - p + 2\rho_\kappa v \frac{\partial^2 v_r}{\partial r} &= \rho h \ddot{u}, \\ \frac{Eh}{1-\sigma^2} \left(\frac{\sigma}{R} \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right) + \rho_\kappa v \left(\frac{\partial v_z}{\partial r} + \frac{\partial v_r}{\partial z} \right) &= \rho h \ddot{w}.\end{aligned}\quad (7)$$

Получение дисперсионного уравнения. Итак, имеем следующую систему уравнений в частных производных:

$$\begin{aligned}\frac{Eh}{1-\sigma^2} \left(\frac{u}{R^2} + \frac{\sigma}{R} \frac{\partial w}{\partial z} \right) + p - 2\rho_\kappa v \frac{\partial^2 v_r}{\partial r} &= -\rho h \ddot{u}, \\ \frac{Eh}{1-\sigma^2} \left(\frac{\sigma}{R} \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right) - \rho_\kappa v \left(\frac{\partial v_z}{\partial r} + \frac{\partial v_r}{\partial z} \right) &= -\rho h \ddot{w}, \\ \frac{\partial v_r}{\partial t} &= -\frac{1}{\rho_\kappa} \frac{\partial p}{\partial r} + v \left(\Delta v_r - \frac{v_r}{r^2} \right), \\ \frac{\partial v_z}{\partial t} &= -\frac{1}{\rho_\kappa} \frac{\partial p}{\partial z} + v \Delta v_z, \\ \frac{\partial v_r}{\partial r} + \frac{v_r}{r} + \frac{\partial v_z}{\partial z} &= 0.\end{aligned}\quad (8)$$

Граничными условиями к этим уравнениям являются условия прилипания, т.е.

$$\frac{\partial u}{\partial t} = v_r \Big|_{r=R}, \quad \frac{\partial w}{\partial t} = v_z \Big|_{r=R}. \quad (9)$$

Работа сердца является периодической, отсюда понятно, что и течение крови, как и перемещение стенок сосуда, будут также периодическим. Поэтому решение этой системы будем искать в виде волны, т.е.

$$\begin{aligned}u &= u_0 e^{i(kz - \omega t)}, \quad w = w_0 e^{i(kz - \omega t)}, \\ v_r &= V_r(r) e^{i(kz - \omega t)}, \quad v_z = V_z(r) e^{i(kz - \omega t)}, \quad p = P_a(r) e^{i(kz - \omega t)},\end{aligned}$$

где $k = \frac{2\pi}{\lambda}$ – волновой вектор, ω – частота.

Подставляя эти представления в уравнения Навье-Стокса получим:

$$-i\omega V_r = -\frac{1}{\rho_\kappa} \frac{\partial P_a(r)}{\partial r} + \frac{v}{r} \frac{\partial V_r}{\partial r} + v \frac{\partial^2 V_r}{\partial r^2} - v k^2 V_r - \frac{V_r}{r^2}, \quad (10.1)$$

$$-i\omega V_z = -\frac{i}{\rho_\kappa} k P_a(r) + \frac{v}{r} \frac{\partial V_z}{\partial r} + v \frac{\partial^2 V_z}{\partial r^2} - v k^2 V_z, \quad (10.2)$$

$$\frac{\partial V_r}{\partial r} + \frac{V_r}{r} + i k \frac{\partial V_z}{\partial z} = 0. \quad (10.3)$$

Уравнения (10.1) и (10.2) приводятся к виду

$$r^2 \frac{\partial^2 V_r}{\partial r^2} + r \frac{\partial V_r}{\partial r} - \left(\left(k^2 - \frac{i\omega}{\nu} \right) r^2 + 1 \right) V_r + \frac{r^2}{\rho_\kappa \nu} \frac{\partial P_a(r)}{\partial r} = 0, \quad (11.1)$$

$$r^2 \frac{\partial^2 V_z}{\partial r^2} + r \frac{\partial V_z}{\partial r} - \left(k^2 - \frac{i\omega}{\nu} \right) r^2 V_z + \frac{ikr^2}{\rho_\kappa \nu} P_a(r) = 0. \quad (11.2)$$

Предположим, что давление не зависит от радиуса: $P_a(r) = P_a$, $\frac{\partial P_a(r)}{\partial r} = 0$. В таком случае решениями уравнений (11.1) и (11.2), с учетом их ограниченности при $r = 0$, являются функции:

$$V_z(r) = C_2 J_0(\beta r) + C_1 Y_0(\beta r) + i \frac{k}{\rho_\kappa \nu \beta^2} P_a,$$

$$V_r(r) = X_2 J_1(\beta r).$$

При этом уравнение непрерывности не удовлетворяется, однако, имея решение $V_z(r)$, можно найти $V_r(r)$ из уравнения непрерывности, и показать, что для удовлетворения уравнения (11.1) должно быть $\frac{\partial P_a(r)}{\partial r} = \frac{k^2 r}{2} P_a(r)$. Максимальное значение давления $P_a(r) \approx 6000$ (для собак) [1], при $\omega = 4\pi$, $r = 7 \cdot 10^{-3}$ $k = \frac{\omega}{c} \approx \frac{2\pi}{20} \Rightarrow k^2 \approx \frac{1}{10}$ и, следовательно, $\frac{\partial P_a(r)}{\partial r} \approx \frac{1}{20} \cdot 7 \cdot 10^{-3} \cdot 6 \cdot 10^3 = 2,1$. Т.е., изменение давления на расстоянии $r = 7 \cdot 10^{-3}$ от оси $\Delta P_a = 2,1 \cdot 7 \cdot 10^{-3} = 14,7 \cdot 10^{-3} \ll 6 \cdot 10^3 = P_a(0)$. В таком случае ошибка будет не большой. Итак

$$V_z(r) = C_2 J_0(\beta r) + C_1 Y_0(\beta r) + i \frac{k}{\rho_\kappa \nu \beta^2} P_a. \quad (12)$$

Из (10.3), учитывая ограниченность скорости, имеем

$$V_r(r) = -i \frac{k}{\beta} C_2 J_1(\beta r) + \frac{k^2}{2\beta^2} \frac{P_a}{\rho_\kappa \nu}. \quad (13)$$

Подставляя эти функции в уравнения движения стенок сосуда и граничные условия, получаем

$$\begin{aligned} D \left(\frac{u_0}{R^2} + i \frac{\sigma}{R} k w_0 \right) - P_a + 2\rho_\kappa \nu \left(\frac{k^2}{2\beta^2} \frac{P_a}{\rho_\kappa \nu} - \right. \\ \left. - ik \left[J_0(\beta r) - \frac{J_1(\beta r)}{\beta r} \right] C_2 \right) = -\rho h \omega^2 u_0, \\ D \left(-\frac{\sigma}{R} k u_0 + k^2 w_0 \right) + \rho_\kappa \nu (-\beta J_1(\beta r) C_2 + \\ + \frac{k^2}{\beta} J_1(\beta r) C_2 + \frac{ik^3}{2\beta^2} \frac{P_a}{\rho_\kappa \nu} R) = -\rho h \omega^2 w_0, \end{aligned}$$

$$u_0 = \frac{1}{\omega} \frac{k}{\beta} J_1(\beta r) C_2 + \frac{i}{\omega} \frac{k^2}{2\beta^2} \frac{P_a}{\rho_\kappa \nu} R,$$

$$w_0 = -\frac{1}{\omega} \frac{k}{\beta^2} \frac{P_a}{\rho_\kappa \nu} + \frac{i}{\omega} J_0(\beta r) C_2.$$

Чтобы эта система имела ненулевые решения u_0, w_0, P_a, C_2 необходимо, чтобы ее определитель обращался в нуль

$$\begin{vmatrix} \frac{D}{R^2} + \rho h \omega^2 & i \frac{\sigma D k}{R} & -i 2\rho_\kappa \nu k \left(J_0(\beta R) - \frac{J_1(\beta R)}{\beta R} \right) & \left(\frac{k^2}{\beta^2} - 1 \right) \\ -i \frac{\sigma D k}{R} & k^2 D + \rho h \omega^2 & \rho_\kappa \nu \beta \left(\frac{k^2}{\beta^2} - 1 \right) J_1(\beta R) & i \frac{k^3}{2\beta^2} R \\ 1 & 0 & \frac{-1}{\omega} \frac{k}{\beta} J_1(\beta R) & \frac{i}{\omega} \frac{k^2}{2\beta^2} \frac{R}{\rho_\kappa \nu} \\ 0 & 1 & \frac{-i}{\omega} J_0(\beta R) & \frac{1}{\omega \rho_\kappa \nu} \frac{k}{\beta^2} \end{vmatrix} = 0$$

Это уравнение решалось численно методом Ньютона при заданных значениях частоты ω . Численными исследованиями установлено, что в 1-ой четверти существует 2 комплексных корня $k_{1,2}$ таких, что $|k| \ll 1$ и некоторое ограниченное, в зависимости от частоты, количество корней k таких, что $\text{Re}(k) \ll 10^3$, $\text{Im}(k) \ll 10^3$, которые дают быстрое затухание, вследствие чего их можно отбросить.

Численное решение задачи. Будем считать, что давление на входе описывается законом [6]

$$P^0(t) = \begin{cases} P_0(\omega t)^2(\omega t - \omega \tau)^2, & t \in (0, \tau), \\ 0, & t \in (\tau, T), \end{cases}$$

здесь T - период работы сердца, τ - длительность систолы.

Решение задачи представим в виде наложения волн

$$\begin{aligned} u &= \text{Re} \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^2 u_0^{(ij)} e^{i(k_j z - \omega t)}, \quad w = \text{Re} \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^2 w_0^{(ij)} e^{i(k_j z - \omega t)}, \\ v_r &= \text{Re} \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^2 V_r^{(ij)}(r) e^{i(k_j z - \omega t)}, \\ v_z &= v_z^c(r) + \text{Re} \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^2 V_z^{(ij)}(r) e^{i(k_j z - \omega t)}, \end{aligned} \quad (14)$$

$$P(z, t) = P_0 + P_1 z + \text{Re} \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^2 P_a^{(ij)} e^{i(k_j z - \omega t)},$$

где члены $v_z^c(r)$ и $P_0 + P_1 z$ соответствуют значению $\omega = 0$ и представляют собой решения для паузей-левского течения. Как известно, для него

$$v_z^c(r) = \frac{P_1}{4\rho_\kappa \nu} (r^2 - R^2),$$

где P_1 - постоянный градиент давления.

Пусть на входе ($z = 0$) стенка не может испытывать продольного смещения, тогда имеем граничные условия $P(0, t) = P^0(t)$, $w(0, t) = 0$. (15)

Раскладывая $P^0(t)$ в ряд Фурье

$$P(t) = P_0 + 2 \text{Re} \sum_{n=1}^{\infty} c_n e^{i n \omega t}, \quad \text{где } c_n = \int_0^{\tau} P(t) e^{-i n \omega t} dt \quad (16)$$

и, оставляя N членов в разложении (16) и (14), из (15) определяем неизвестные постоянные $P_a^{(ij)}$ с необходимой точностью. Значение градиента P_1 определяется из того условия, что в начале цикла расход крови равен нулю, т.е.

$$\int_0^R v_z 2\pi r dr = \frac{P_1}{16\rho_\kappa \eta} R^4$$

На графиках рис.1 и рис.2 приведены соответственно распределение компоненты скорости v_z по сечению сосуда и ее изменение по времени на расстояниях: 1– $z = 0$ м, 2– $z = 0,1$ м, 3– $z = 0,2$ м от входа.

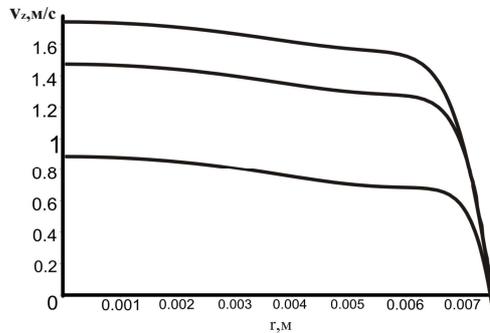


Рис. 1

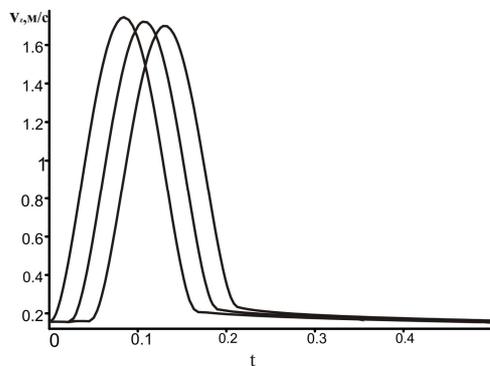


Рис. 2

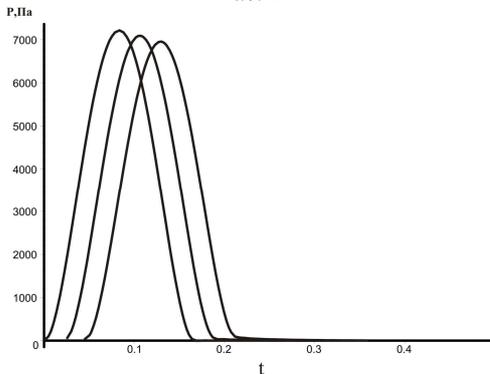


Рис. 3

На рис.3. приведены временные зависимости радиальной и продольной компонент смещения стенки.

В таблице 1 помещены максимальные смещения стенки в радиальном и продольном направлениях

Таблица 1

$z, м$	1	2	3
$u_{max}, 10^{-3} м$	1,01	1	0,99
$w_{max}, 10^{-3} м$	1	1,9	2,7

При расчетах принимались следующие значения величин:

$$\rho = 1378 \frac{кг}{м^3}, \rho_k = 1060 \frac{кг}{м^3}, E = 4,8 \cdot 10^5 Па, h = 0,065 см,$$

$$R = 0,75 см.$$

Выводы

Данная модель применима только для прямолинейных участков крупных сосудов, когда кровь можно считать однородной жидкостью, не учитываются эффекты сужения и отражения волн. Кроме этого, при таком подходе удастся удовлетворить только двум граничным условиям на входе в сосуд: заданному давлению и одной из компонент перемещения стенки. Тем не менее, результаты расчетов хорошо согласуются с экспериментальными данными. Их сравнение приведено в таблице 2.

Таблица 2

	$v_{z,max}, м/с$	$\langle v_z \rangle, м/с$	$\Delta R / R$
Теория	0,40-2,9	0,1-0,4	0,07
Эксперимент	1,74	45	0,13

ЛИТЕРАТУРА

1. Каро К. Механика кровообращения / К. Каро, Т. Педли, Р. Шротер, У. Сид. – М.: Мир, 1981. – 624 с.
2. Педли Т. Гидродинамика крупных кровеносных сосудов / Т. Педли. – М.: Мир, 1983. – 400 с.
3. Гидродинамика кровообращения : [сб. переводов под ред. С.А. Регирера]. – М.: Мир, 1971. – 270 с.
4. Пурия Б.А. Биомеханика крупных кровеносных сосудов человека / Б.А. Пурия, В.А. Касьянов. – Рига: Зинатне – 1980. – 260 с.
5. Ландау Л. Д. Теоретическая физика / Л.Д. Ландау, Е.М. Лифшиц. – М.: Наука, 1987. – Т. VII, **Теория упругости**. – 264 с.
6. Богаченко С.Е. Модель движения крови в артериальном сосуде во время систолы и анализ напряженного состояния стенки с учетом винтовой анизотропии / С.Е. Богаченко, Ю.А. Устинов // Российский журнал биомеханики. – 2009. – том 13. – № 1. – С. 29–42.

